

где $A, B \in \mathbb{C}(I, \mathbb{R}^{n \times n})$, $F, G \in \mathbb{C}(D_{\tilde{\rho}}, \mathbb{R}^{n \times n})$, $I = [0, \omega]$, $D_{\tilde{\rho}} = \{(t, X) : t \in I, \|X\| < \tilde{\rho}\}$, $\omega > 0$, $0 < \tilde{\rho} \leq \infty$, M, N — постоянные $(n \times n)$ -матрицы; функции $F(t, X)$, $G(t, X)$ удовлетворяют в $D_{\tilde{\rho}}$ относительно X условию Липшица (локально); $F(t, 0) \neq 0$, $G(t, 0) \neq 0$, $r \in \mathbb{R}$.

Данная работа является продолжением [1]. Введем следующие обозначения:

$$D_{\rho} = \{(t, X) : t \in I, \|X\| \leq \rho\}, \quad \mu_1 = \max_t \|V(t)\|, \quad \mu_2 = \max_t \|V^{-1}(t)\|, \quad \alpha = \max_t \|A(t)\|, \\ \varepsilon = |r|, \quad P = N^{-1}M, \quad Q = -V(\omega), \quad \gamma = \|\Phi^{-1}\|, \quad h_1 = \max_t \|F(t, 0)\|, \quad h_2 = \max_t \|G(t, 0)\|, \\ m = \max\{\|P\|, \|Q\|\}, \quad q = \gamma \mu_1 \mu_2 (\alpha + L_1 + \varepsilon L_2), \quad p = \gamma \mu_1 \mu_2 (h_1 + \varepsilon h_2),$$

где $t \in I$, $0 < \rho < \tilde{\rho}$, $\mu = \mu_1 \mu_2$, Φ — линейный оператор, $\Phi X = PX - XQ$, $L_1 = L_1(\rho) > 0$, $L_2 = L_2(\rho) > 0$ — постоянные Липшица для функций соответственно $F(t, X)$, $G(t, X)$, $\|\cdot\|$ — согласованная норма матриц; $dV/dt = VB(t)$, $V(0) = E$ — единичная матрица.

Установлено, что при выполнении условий [1]: $\det N \neq 0$, матрицы P, Q не имеют общих характеристических чисел, $q < 1$, $p \leq \rho(1 - q)$ задача (1), (2) однозначно разрешима в области D_{ρ} . Ее решение представимо как предел равномерно сходящейся последовательности функций, определяемых по алгоритму типа [2, 3]:

$$X_{k+1}(t) = - \left\{ \Phi^{-1} \left[P \int_t^{\omega} (A(\tau)X_k(\tau) + F(\tau, X_k(\tau)) + rG(\tau, X_k(\tau))) V^{-1}(\tau) d\tau + \right. \right. \\ \left. \left. + \int_0^t (A(\tau)X_k(\tau) + F(\tau, X_k(\tau)) + rG(\tau, X_k(\tau))) V^{-1}(\tau) d\tau Q \right] \right\} V(t), \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

где $X_0(t)$ — произвольная матричная функция класса $\mathbb{C}(I, \mathbb{R}^{n \times n})$, при этом $\|X_0(t)\| \leq \rho$.

Литература

1. Маковецкий И. И. *О двухточечной краевой задаче для нелинейного матричного уравнения Ляпунова с параметром* // Междунар. науч. конф. «XIV международная научная конференция по дифференциальным уравнениям (Еругинские чтения–2014)»: тез. докладов Междунар. науч. конф., Новополоцк, 20–22 мая 2014 г. Мн.: Ин-т математики НАН Беларуси, 2014. С. 69–70.
2. Лаптинский В. Н. *Конструктивный анализ управляемых колебательных систем*. Мн.: Ин-т математики НАН Беларуси, 1998.
3. Лаптинский В. Н., Маковецкий И. И., Пугин В. В. *Матричные дифференциальные уравнения Ляпунова и Риккати*. Могилев: БРУ, 2012.

ОТРАЖАЮЩАЯ ФУНКЦИЯ И ОГРАНИЧЕННОСТЬ РЕШЕНИЙ ЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ

В.И. Мироненко

Гомельский государственный университет им. Ф. Скорины, Гомель, Беларусь
vmironenko@tut.by

Теорема. Пусть дифференциальная система $\dot{x} = P(t)x$ с непрерывной ограниченной на \mathbb{R} матрицей $P(t)$, приводимая на \mathbb{R} к системе с постоянной матрицей, имеет ограниченную на \mathbb{R} отражающую матрицу [1, с. 30]. Тогда все решения этой системы ограничены на \mathbb{R} , а сама система устойчива.

Литература

1. Мироненко В. И. *Отражающая функция и периодические решения дифференциальных уравнений*. Мн.: «Университетское», 1986.

ДВУХТОЧЕЧНАЯ КРАЕВАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ ЛИНЕЙНОЙ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ СИСТЕМЫ

В.В. Мироненко¹, С.В. Майоровская²

¹ Гомельский государственный университет им. Ф. Скорины, Гомель, Беларусь
vladimir.v.mironenko@gmail.com

² Белорусский государственный экономический университет, Минск, Беларусь
svmayor@gmail.com

Теорема. Пусть вектор-функция $q(t)$ представляет собой решение дифференциальной системы $\dot{x} = P(t)x$, $x \in \mathbb{R}^n$, $t \in \mathbb{R}$, с непрерывной матрицей $P(t)$. Тогда для любой нечетной непрерывной скалярной функции $\alpha(t)$ решение дифференциальной системы $\dot{x} = P(t)x + \alpha(t)q(t)$ с начальным условием $x(-\omega) = 0$ обладает свойством $x(\omega) = x(-\omega) = 0$, каково бы ни было число ω . Если к тому же эта система 2ω -периодична, то всякое ее решение $x(t)$ с начальным условием $x(k\omega) = 0$, $k \in \mathbb{N}$, будет $2k$ -периодическим.

Литература

1. Мироненко В. И. Отражающая функция и исследование многомерных дифференциальных систем. Гомель: ГГУ, 2004.

ПРИВЕДЕНИЕ АВТОНОМНОЙ СИСТЕМЫ ВТОРОГО ПОРЯДКА К СПЕЦИАЛЬНОМУ ВИДУ. ЕСТЕСТВЕННЫЙ ГАМИЛЬТониАН СИСТЕМЫ

Н.П. Морозов

Могилевский государственный университет им. А. А. Кулешова, Могилев, Беларусь
morozovnp@tut.by

Основной результат доклада содержится в следующей теореме.

Рассматривается система

$$\dot{x} = P(x, y), \quad \dot{y} = Q(x, y), \quad (1)$$

где $P(x, y)$, $Q(x, y)$ непрерывно дифференцируемые функции на всей плоскости.

Теорема. Пусть $O(0, 0)$ является состоянием равновесия системы. Тогда система (1) представима единственным образом в виде

$$\dot{x} = \frac{\delta H}{\delta y}(x, y) + x\bar{\sigma}(x, y), \quad \dot{y} = -\frac{\delta H}{\delta x}(x, y) + y\bar{\sigma}(x, y), \quad (2)$$

где

$$H = \sin \varphi \int_0^\rho P(\tau \cos \varphi, \tau \sin \varphi) d\tau - \cos \varphi \int_0^\rho Q(\tau \cos \varphi, \tau \sin \varphi) d\tau, \\ \rho^2 \bar{\sigma}(x, y) = \int_0^\rho \tau \sigma(\tau \cos \varphi, \tau \sin \varphi) d\tau, \quad \sigma(x, y) = \operatorname{div} (P; Q), \quad \bar{\sigma}(0, 0) = \frac{\sigma(0, 0)}{2}. \quad (3)$$

Случай полиномиальной системы рассмотрен автором ранее (см [4]) с использованием иного подхода. Подмеченные там закономерности и позволили перенести полученный там результат на общий случай.